

# Sous-variétés, extrema liés

## Table des matières

<b>1</b>	<b>Sous-variétés</b>	<b>1</b>
1.1	Définitions équivalentes . . . . .	1
1.1.1	Formulation . . . . .	1
1.1.2	Manipulation . . . . .	2
1.1.3	Preuve de l'équivalence entre les 4 définitions . . . . .	3
1.2	Espace tangent . . . . .	6
1.3	Exercices . . . . .	7
<b>2</b>	<b>Théorème des extrema liés</b>	<b>9</b>
2.1	Énoncé . . . . .	9
2.2	Exercices . . . . .	10
<b>3</b>	<b>Conclusion</b>	<b>13</b>

Référence : [Rouvières, Petit guide de calcul différentiel]

Notation :  $W \in \mathcal{V}_{\mathbb{R}^n}(x_0)$  signifie que  $W$  est un voisinage ouvert de  $x_0$  dans  $\mathbb{R}^n$ .

## 1 Sous-variétés

### 1.1 Définitions équivalentes

#### 1.1.1 Formulation

Soit  $p \in \mathbb{N}^* \cup \{\infty\}$  et  $k \in \{1, \dots, n\}$ . Un sous ensemble  $N$  de  $\mathbb{R}^n$  est **une sous-variété de  $\mathbb{R}^n$ , de dimension  $k$  et de classe  $C^p$**  si, pour tout  $x_0 \in N$ , il existe  $W \in \mathcal{V}_{\mathbb{R}^n}(x_0)$  tel que l'un des énoncés équivalents suivants a lieu.

Carte locale : il existe un  $C^p$ -difféomorphisme local  $\varphi : W \rightarrow \mathbb{R}^n$  tel que

$$\varphi(N \cap W) = \varphi(W) \cap [\mathbb{R}^k \times \{0\}^{n-k}].$$

Graphe : il existe  $u : \mathbb{R}^k \rightarrow \mathbb{R}^{n-k}$  de classe  $C^p$  et un changement de coordonnées  $A \in GL_n(\mathbb{R})$  tels que

$$W \cap N = \{A(z, u(z)); z \in \mathbb{R}^k\} \cap W.$$

Équation : il existe  $F : W \rightarrow \mathbb{R}^{n-k}$  de classe  $C^p$  telle que  $dF(x_0)$  soit surjective et  $W \cap N = F^{-1}(\{0\})$ .

Nappe paramétrée : il existe  $U \in \mathcal{V}_{\mathbb{R}^k}(0)$  et une application  $j : U \rightarrow \mathbb{R}^n$  de classe  $C^p$  telle que  $j(0) = x_0$ ,  $dj(0)$  est injective et  $j : U \rightarrow N \cap W$  est une bijection bi-continue.

Pour démontrer qu'un sous ensemble de  $\mathbb{R}^n$  est une sous-variété, généralement, l'une des 4 définitions est plus pratique que les 3 autres. Lorsqu'elle est utilisable, **la définition par le graphe est la plus économique**, car il n'y a aucune propriété d'injectivité ou surjectivité à vérifier.

### 1.1.2 Manipulation

Afin de s'appropriier ces 4 définitions équivalentes, il est bénéfique de les tester toutes sur des exemples simples : la parabole  $\{y = x^2\}$  (Ex 1), l'ellipse  $\{x = a \cos(t), y = b \sin(t)\}$ , le cylindre  $\{x^2 + y^2 = 1\}$ , la sphère (Ex 2),...

**Exercice 1 :** Appliquer chacune des 4 définitions équivalentes à la parabole  $\mathcal{P} := \{(x, x^2); x \in \mathbb{R}\}$ .

Carte locale : L'application

$$\begin{aligned} \varphi : \mathbb{R}^2 &\rightarrow \mathbb{R}^2 \\ (x, y) &\mapsto (x, y - x^2) \end{aligned}$$

est de classe  $C^\infty$  et satisfait  $\varphi(\mathcal{P}) = \mathbb{R} \times \{0\}$ . Pour montrer que  $\varphi$  est un  $C^\infty$ -diffeomorphisme local de  $\mathbb{R}^2$  au voisinage de tout point  $(x, y) \in \mathcal{P}$ , il suffit d'appliquer le TIL, car

$$d\varphi(x, y) = \begin{pmatrix} 1 & -2x \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$$

est inversible pour tout  $(x, y) \in \mathcal{P}$ .

Graphe :  $u : x \in \mathbb{R} \mapsto x^2 \in \mathbb{R}$  est de classe  $C^\infty$  et  $\mathcal{P} = \{(x, u(x)); x \in \mathbb{R}\}$ .

Équation :  $F : (x, y) \in \mathbb{R}^2 \mapsto y - x^2 \in \mathbb{R}$  est de classe  $C^\infty$  et vérifie  $\mathcal{P} = F^{-1}(\{0\})$ . De plus  $dF(x_0, x_0^2) : (h_1, h_2) \in \mathbb{R}^2 \mapsto h_1 - 2x_0 h_2 \in \mathbb{R}$  est surjective : pour tout  $\alpha \in \mathbb{R}$ ,  $dF(x_0, x_0^2) \cdot (\alpha, 0) = \alpha$ .

Nappe paramétrée :  $j : x \in \mathbb{R} \mapsto (x_0 + x, (x_0 + x)^2)$  est de classe  $C^p$ , satisfait  $j(0) = (x_0, x_0^2)$  et  $j'(0) = (1, 2x_0) \neq 0$  donc  $dj(0) : h \in \mathbb{R} \rightarrow hj'(0) \in \mathbb{R}^2$  est injective. De plus  $j$  est une bijection bi-continue de  $\mathbb{R}$  sur  $\mathcal{P}$  puisque  $j^{-1}(x_1, x_1^2) = x_1 - x_0$ .

**Remarque 1** *La parabole est un exemple particulièrement simple où la carte, le graphe, l'équation et la nappe ne sont pas locaux, mais globaux (ils ne dépendent pas de  $x_0$ ). Notez que la définition par le graphe est la plus économique : 1 ligne suffit.*

**Exercice 2 :** Appliquer chacune des 4 définitions équivalentes à la sphère  $\mathbb{S}^2 := \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3; x^2 + y^2 + z^2 = 1\}$ .

Carte locale : Pour  $z \neq 0$ , on prend  $\varphi(x, y, z) = (x, y, x^2 + y^2 + z^2 - 1)$  qui satisfait

$$d\varphi(x, y, z) = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 2x & 2y & 2z \end{pmatrix} \in GL_3(\mathbb{R}).$$

Le TIL justifie que  $\varphi$  est un  $C^\infty$ -diffeomorphisme local de  $\mathbb{R}^n$ . Pour  $y \neq 0$ , on prend  $\varphi(x, y, z) = (x, x^2 + y^2 + z^2 - 1, z)$ . Pour  $z \neq 0$ , on prend  $\varphi(x, y, z) = (x^2 + y^2 + z^2 - 1, y, z)$ .

**Remarque 2** *Contrairement à la parabole, les cartes sont ici locales : la première carte ne permet pas de conclure sur l'équateur  $\{z = 0\}$ .*

Graphe : Sur l'hémisphère nord  $\{z > 0\}$ , on prend  $\{(x, y, \sqrt{1 - x^2 - y^2}); (x, y) \in B_{\mathbb{R}^2}(0, 1)\}$ . Sur l'hémisphère sud  $\{z < 0\}$ , on prend  $\{(x, y, -\sqrt{1 - x^2 - y^2}); (x, y) \in B_{\mathbb{R}^2}(0, 1)\}$ . Pour recouvrir toute

la sphère, il faut considérer les 6 hémisphères :  $\{z > 0\}$ ,  $\{z < 0\}$ ,  $\{x > 0\}$ ,  $\{x < 0\}$ ,  $\{y > 0\}$ ,  $\{y < 0\}$ . Notez que ces graphes sont locaux.

Équation :  $F : (x, y, z) \in \mathbb{R}^3 \mapsto \frac{1}{2}(x^2 + y^2 + z^2 - 1)$  satisfait  $\nabla F(X) = X \neq 0$  pour tout  $X \in \mathbb{S}$ .

Nappe paramétrée : ...

**Exemples** : Sont des sous-variété de  $\mathbb{R}^n$  :

- les ouvert  $\mathbb{R}^n$ ,
- les sous-espace vectoriels, ou affines de  $\mathbb{R}^n$ ,
- les paraboles, les cercles, avec  $k = 1$ ,  $n = 2$ ,  $p = \infty$  : voir exercices ci-dessous,
- la spirale, avec  $k = 1$ ,  $n = 2$ ,  $p = \infty$ , qui est définie par le paramétrage

$$\left| \begin{array}{l} j : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}^2 \\ s \mapsto (e^s \cos(s), e^s \sin(s)) \end{array} \right.$$

Cet exemple montre qu'une sous-variété de  $\mathbb{R}^n$  n'est pas forcément fermée :  $(0, 0)$  est adhérent à la spirale, mais pas dedans.

- les sphère ( $x^2 + y^2 + z^2 = 1$ ), ellipsoïde ( $ax^2 + by^2 = 1$ ), hyperboloïde à une nappe : ( $x^2 + y^2 - z^2 = 1$ ), hyperboloïde à 2 nappes : ( $z^2 - x^2 - y^2 = 1$ ), tore ( $(\sqrt{x^2 + y^2} - a)^2 + z^2 = r^2$ ) avec  $k = 2$ ,  $n = 3$ ,  $p = \infty$  : voir exercices ci-dessous,
- le Folium de Descartes privé du point  $\{(0, 0)\}$ , avec  $k = 1$ ,  $n = 2$ ,  $p = \infty$  :  $(0, 0)$  est un 'point multiple',
- un ouvert d'une sous-variété (même classe et même dimension),
- $N_1 \times N_2$  lorsque  $N_j$  est un sous-variété de  $\mathbb{R}^{n_j}$  et  $n_1 + n_2 = n$ ,
- l'image d'une sous-variété de  $\mathbb{R}^n$  par un  $C^1$ -difféomorphisme de  $\mathbb{R}^n$ .

Exercice : Le démontrer.

### 1.1.3 Preuve de l'équivalence entre les 4 définitions

**Carte locale**  $\Rightarrow$  **Equation**. Soit  $x_0 \in N$ ,  $W \in \mathcal{V}_{\mathbb{R}^n}(x_0)$  et  $\varphi : W \rightarrow \mathbb{R}^n$  un  $C^p$ -difféomorphisme local tel que

$$\varphi(N \cap W) = \varphi(W) \cap [\mathbb{R}^k \times \{0\}^{n-k}].$$

On note  $(u_1, \dots, u_k, v_1, \dots, v_{n-k})$  les coordonnées dans  $\mathbb{R}^n$ , l'espace d'arrivée de  $\varphi$ . Alors l'application

$$\left| \begin{array}{l} F : W \rightarrow \mathbb{R}^{n-k} \\ x \mapsto (v_1(\varphi(x)), \dots, v_{n-k}(\varphi(x))) \end{array} \right.$$

est de classe  $C^p$  et satisfait

$$\begin{aligned} (x \in N \cap W) &\Leftrightarrow (\varphi(x) \in \varphi(W) \cap [\mathbb{R}^k \times \{0^{n-k}\}]) \\ &\Leftrightarrow (x \in W \text{ et } F(x) = 0). \end{aligned}$$

De plus, pour  $h \in \mathbb{R}^n$ , on a (TFC)

$$\left| \begin{array}{l} dF(x_0) : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^{n-k} \\ h \mapsto (v_1(d\varphi(x_0).h), \dots, v_{n-k}(d\varphi(x_0).h)) \end{array} \right.$$

Soit  $\tilde{v} = (\tilde{v}_1, \dots, \tilde{v}_{n-k}) \in \mathbb{R}^{n-k}$ . Comme  $\varphi$  est un  $C^1$  difféomorphisme de  $\mathbb{R}^n$  au voisinage de  $x_0$  alors  $d\varphi(x_0)$  est une bijection de  $\mathbb{R}^n$ . Donc il existe  $h \in \mathbb{R}^n$  tel que  $d\varphi(x_0).h = (0^k, \tilde{v})$ . Alors  $dF(x_0).h = \tilde{v}$ . On a montré que  $dF(x_0)$  est surjective.

**Equation  $\Rightarrow$  Graphe.** Soit  $x_0 \in N$ ,  $W \in \mathcal{V}_{\mathbb{R}^n}(x_0)$  et  $F : W \rightarrow \mathbb{R}^{n-k}$  de classe  $C^p$  telle que  $dF(x_0)$  soit surjective et  $W \cap N = F^{-1}(\{0\})$ . On introduit  $E_1 := \text{Ker}[dF(x_0)]$ , qui est un sev de  $\mathbb{R}^n$  de dimension  $k$  (thm du rang),  $E_2$  un supplémentaire de  $E_1$  dans  $\mathbb{R}^n$  :

$$\begin{aligned}\mathbb{R}^n &= E_1 \oplus E_2 \\ x &= x_1 + x_2 \\ x_0 &= x_{0,1} + x_{0,2}\end{aligned}$$

et

$$\widetilde{W} := \{(x_1, x_2) \in E_1 \times E_2; x_1 + x_2 \in W\}$$

qui est un ouvert de  $E_1 \times E_2$ , car image réciproque de l'ouvert  $W$  par l'application continue  $(x_1, x_2) \mapsto x_1 + x_2$ . L'application

$$\left| \begin{array}{l} \widetilde{F} : \widetilde{W} \subset E_1 \times E_2 \rightarrow \mathbb{R}^{n-k} \\ (x_1, x_2) \mapsto F(x_1 + x_2) \end{array} \right.$$

est de classe  $C^p$  et  $\frac{\partial \widetilde{F}}{\partial x_2}(x_{0,1}, x_{0,2})$  est une bijection de  $E_2$  sur  $\mathbb{R}^{n-k}$ . D'après le TFI, il existe  $V_1 \in \mathcal{V}_{E_1}(x_{0,1})$ ,  $V_2 \in \mathcal{V}_{E_2}(x_{0,2})$ ,  $u \in C^1(V_1, V_2)$  tels que  $V_1 \times V_2 \subset \widetilde{W}$  et

$$\left( (x_1, x_2) \in V_1 \times V_2 \text{ et } \widetilde{F}(x_1, x_2) = 0 \right) \Leftrightarrow \left( x_1 \in V_1 \text{ et } x_2 = u(x_1) \right).$$

**Graphe  $\Rightarrow$  Carte locale.** Soit  $x_0 \in N$ ,  $W \in \mathcal{V}_{\mathbb{R}^n}(x_0)$  et  $u \in C^p(\mathbb{R}^k, \mathbb{R}^{n-k})$  tels que

$$N \cap W = \{(z, u(z)); z \in \mathbb{R}^k\} \cap W$$

(quitte à changer de coordonnées, on peut se ramener au cas où  $A = I_n$ ). Pour  $x \in \mathbb{R}^n$ , on note  $x = (x_1, x_2)$  avec  $x_1 \in \mathbb{R}^k$  et  $x_2 \in \mathbb{R}^{n-k}$

$$\left| \begin{array}{l} \mathbb{R}^n = \mathbb{R}^k \times \mathbb{R}^{n-k} \\ x = (x_1, x_2). \end{array} \right.$$

L'application

$$\left| \begin{array}{l} \varphi : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^n \\ x = (x_1, x_2) \mapsto (x_1, x_2 - u(x_1)) \end{array} \right.$$

est de classe  $C^p$  et  $\varphi(N \cap W) = [\mathbb{R}^k \times \{0^{n-k}\}] \cap \varphi(W)$ . De plus, pour  $h, v \in \mathbb{R}^n$ , on a (TFC)

$$v = d\varphi(x_0).h = (h_1, h_2 - du(x_{0,1}).h_1) \Leftrightarrow h_1 = v_1 \text{ et } h_2 = v_2 + du(x_{0,1}).v_1$$

donc  $d\varphi(x_0)$  est une bijection de  $\mathbb{R}^n$ . D'après le TIL,  $\varphi$  est un  $C^p$ -diffeomorphisme local de  $\mathbb{R}^n$  au voisinage de  $x_0$ .

**Graphe  $\Rightarrow$  Nappe paramétrée.** Soit  $x_0 \in N$ ,  $W \in \mathcal{V}_{\mathbb{R}^n}(x_0)$  et  $u \in C^p(\mathbb{R}^k, \mathbb{R}^{n-k})$  tels que

$$N \cap W = \{(z, u(z)); z \in \mathbb{R}^k\} \cap W \tag{1}$$

(quitte à changer de coordonnées, on peut se ramener au cas où  $A = I_n$ ). Notons  $x_0 = (z_0, u(z_0))$  avec  $z_0 \in \mathbb{R}^k$  et

$$U := \{\tilde{z} \in \mathbb{R}^k; (z_0 + \tilde{z}, u(z_0 + \tilde{z})) \in W\}. \tag{2}$$

Alors  $U$  est un voisinage ouvert de 0 dans  $\mathbb{R}^k$ , comme image réciproque de l'ouvert  $W$  par l'application continue  $\tilde{z} \mapsto (z_0 + \tilde{z}, u(z_0 + \tilde{z}))$ . L'application

$$\left| \begin{array}{l} j : U \subset \mathbb{R}^k \rightarrow \mathbb{R}^n \\ \tilde{z} \mapsto (z_0 + \tilde{z}, u(z_0 + \tilde{z})) \end{array} \right.$$

est de classe  $C^p$  et satisfait  $j(0) = (z_0, u(z_0)) = x_0$ .

De plus  $dj(0).h = (h, du(z_0).h)$  pour tout  $h \in \mathbb{R}^k$  donc

$$(h \in \mathbb{R}^k \text{ et } dj(0).h = 0) \Rightarrow (h = 0)$$

ainsi  $dj(0)$  est injective de  $\mathbb{R}^k$  dans  $\mathbb{R}^n$ .

Enfin  $j$  est injective sur  $U$  car

$$(z_1, z_2 \in U \text{ et } j(z_1) = j(z_2)) \Leftrightarrow (z_1, z_2 \in U \text{ et } (z_1, u(z_1)) = (z_2, u(z_2))) \Leftrightarrow (z_1 = z_2).$$

et  $j$  est surjective de  $U$  sur  $W \cap N$  par (1) et (2). De plus sa réciproque

$$\left| \begin{array}{l} j^{-1} : \quad W \cap N \quad \rightarrow \quad U \\ \quad \quad \quad x = (z, u(z)) \quad \mapsto \quad z - z_0 \end{array} \right.$$

est continue. Ainsi,  $j$  est une bijection bi-continue de  $U$  sur  $N \cap W$ .

**Nappe paramétrée  $\Rightarrow$  Graphe.** Soit  $x_0 \in N$ ,  $W \in \mathcal{V}_{\mathbb{R}^n}(x_0)$  et  $j \in C^p(U, \mathbb{R}^n)$  telle que  $j(0) = x_0$ ,  $dj(0)$  est injective et  $j : U \rightarrow N \cap W$  est une bijection bi-continue. Notons  $E_1 := \text{Im}[dj(0)]$  qui est un sev de dimension  $k$  de  $\mathbb{R}^n$ ,  $E_2$  un supplémentaire de  $E_1$  dans  $\mathbb{R}^n$  et

$$\begin{aligned} \mathbb{R}^n &= E_1 \oplus E_2 \\ x &= x_1 + x_2 \\ x_0 &= x_{0,1} + x_{0,2} \\ \mathbb{P}_1 &= Id + 0 \\ \mathbb{P}_2 &= 0 + Id \end{aligned}$$

L'application

$$\left| \begin{array}{l} f : \quad U \subset \mathbb{R}^k \quad \rightarrow \quad E_1 \\ \quad \quad \quad z \quad \mapsto \quad \mathbb{P}_1[j(z)] \end{array} \right.$$

est de classe  $C^p$  et (TFC)

$$df(0).h = \mathbb{P}_1[dj(0).h], \quad \forall h \in \mathbb{R}^k,$$

donc  $df(0)$  est une bijection de  $\mathbb{R}^k$  sur  $E_1$  (car  $dj(0)$  est injective et son image =  $E_1$ ). D'après le TIL, il existe  $V_0 \in \mathcal{V}_{\mathbb{R}^k}(0)$ ,  $V_1 \in \mathcal{V}_{E_1}(x_{0,1})$  tels que  $f$  soit un  $C^p$ -diffeomorphisme de  $V_0$  sur  $V_1$  :

$$(z \in V_0 \text{ et } x_1 = f(z)) \Leftrightarrow (x_1 \in V_1 \text{ et } z = f^{-1}(x_1)).$$

Soit  $\widetilde{W} := j(V_0)$ , qui est un voisinage ouvert de  $x_0$  dans  $\mathbb{R}^n$  (comme image réciproque de l'ouvert  $V_0$  par l'application continue  $j^{-1}$ ), contenu dans  $W$ . Alors

$$\begin{aligned} (x \in N \cap \widetilde{W}) &\Leftrightarrow (\exists z \in V_0 \text{ tel que } x = j(z)) \\ &\Leftrightarrow (\exists z \in V_0 \text{ tel que } \mathbb{P}_1(x) = \mathbb{P}_1[j(z)] \text{ et } \mathbb{P}_2(x) = \mathbb{P}_2[j(z)]) \\ &\Leftrightarrow (\mathbb{P}_1(x) \in V_1, \quad z = f^{-1}(\mathbb{P}_1(x)) \text{ et } \mathbb{P}_2(x) = \mathbb{P}_2[j(z)]) \\ &\Leftrightarrow (\exists x_1 \in V_1 \text{ tel que } x = x_1 + \mathbb{P}_2[j \circ f^{-1}(x_1)]) \end{aligned}$$

ainsi  $N$  est localement le graphe de l'application  $x_1 \mapsto j \circ f^{-1}(x_1)$  qui est de classe  $C^p$ . □

## 1.2 Espace tangent

Lorsque  $N$  est une sous-variété  $C^1$  de  $\mathbb{R}^n$  et  $x_0 \in N$  alors l'espace tangent à  $N$  en  $x_0$ , noté  $T_{x_0}N$ , est l'ensemble des vecteurs vitesse à  $t = 0$ , des chemins  $C^1$  tracés sur  $N$  passant par  $x_0$  à  $t = 0$  :

$$T_{x_0}N := \left\{ \gamma'(0); \gamma \in C^1(I, \mathbb{R}^n), I \text{ intervalle contenant } 0, \gamma(I) \subset N, \gamma(0) = x_0 \right\}.$$

**Remarque 3** *Il est clair que, si  $N$  est un ouvert d'un sous-espace vectoriel de  $\mathbb{R}^n$  alors  $T_{x_0}N$  coïncide avec ce sous-espace vectoriel, pour tout  $x_0 \in N$  (prendre des arcs droits).*

Il n'est pas clair, avec cette définition, que  $T_{x_0}N$  est bien un sous-espace vectoriel de  $\mathbb{R}^n$ . Mais on peut caractériser l'espace tangent en terme de carte/graphes/equation/nappe et cette reformulation rend mieux compte de sa structure d'év.

Carte locale :  $T_{x_0}N = d\varphi^{-1}[\varphi(x_0)](\mathbb{R}^k \times \{0\}^{n-k})$ .

Graphes :  $T_{x_0}N = \{A(h, du(z_0).h); h \in \mathbb{R}^k\}$  avec  $z_0$  tel que  $x_0 = A(z_0, u(z_0))$ .

Équation :  $T_{x_0}N = \text{Ker}[dF(x_0)]$ .

Nappe paramétrée :  $T_{x_0}N = dj(0)(\mathbb{R}^k)$ .

**Caractérisation de  $T_{x_0}N$  en terme de carte locale** : Soit  $x_0 \in N$ ,  $W \in \mathcal{V}_{\mathbb{R}^n}(x_0)$  et  $\varphi : W \rightarrow \mathbb{R}^n$  un  $C^p$ -diffeomorphisme local tel que

$$\varphi(N \cap W) = \varphi(W) \cap [\mathbb{R}^k \times \{0\}^{n-k}].$$

*Montrons que  $T_{x_0}N \subset d\varphi(x_0)^{-1}[\mathbb{R}^k \times \{0\}^{n-k}]$ .*

Soit  $v \in T_{x_0}N$  : il existe un intervalle  $I$  contenant 0 et  $\gamma \in C^1(I, \mathbb{R}^n)$  telle que  $\gamma(I) \subset N$  et  $\gamma(0) = x_0$  et  $v = \gamma'(0)$ . Alors  $\beta := \varphi \circ \gamma$  est un chemin  $C^1$  sur  $\mathbb{R}^k \times \{0\}^{n-k}$  donc (voir Remarque 3)  $\beta'(0) \in \mathbb{R}^k \times \{0\}^{n-k}$ . Or (TFC)  $\beta'(0) = d\varphi(x_0). \gamma'(0) = d\varphi(x_0).v$  donc  $v = d\varphi(x_0)^{-1}. \beta'(0) \in d\varphi(x_0)^{-1}[\mathbb{R}^k \times \{0\}^{n-k}]$ .

*Montrons que  $d\varphi(x_0)^{-1}[\mathbb{R}^k \times \{0\}^{n-k}] \subset T_{x_0}N$ .*

Soit  $v = d\varphi(x_0)^{-1}.w$  où  $w \in \mathbb{R}^k \times \{0\}^{n-k}$ . Comme  $\varphi(W)$  est un ouvert de  $\mathbb{R}^n$ , il existe  $\epsilon > 0$  tel que  $\varphi(x_0) + tw \in \varphi(W)$  pour tout  $t \in (-\epsilon, \epsilon)$ . Alors

$$\left| \begin{array}{l} \gamma : (-\epsilon, \epsilon) \rightarrow \mathbb{R}^n \\ t \mapsto \varphi^{-1}[\varphi(x_0) + tw] \end{array} \right.$$

est un chemin  $C^1$  à valeurs dans  $N$  tel que  $\gamma(0) = x_0$  donc  $\gamma'(0) \in T_{x_0}N$ . Or (TFC)  $\gamma'(0) = d(\varphi^{-1})[\varphi(x_0)].w = d\varphi(x_0)^{-1}.w = v$ .  $\square$

**Caractérisation de  $T_{x_0}N$  en terme de nappe paramétrée** : Soit  $x_0 \in N$ ,  $W \in \mathcal{V}_{\mathbb{R}^n}(x_0)$ ,  $U \in \mathcal{V}_{\mathbb{R}^k}(0)$  et  $j \in C^p(U, \mathbb{R}^n)$  telle que  $j(0) = x_0$ ,  $dj(0)$  est injective et  $j : U \rightarrow N \cap W$  est une bijection bi-continue.

*Montrons que  $T_{x_0}N \subset dj(0)(\mathbb{R}^k)$ .*

Soit  $v \in T_{x_0}N$  : il existe un intervalle  $I$  contenant 0 et  $\gamma \in C^1(I, \mathbb{R}^n)$  telle que  $\gamma(I) \subset N$  et  $\gamma(0) = x_0$  et  $v = \gamma'(0)$ . Quitte à réduire  $I$ , on peut supposer que  $\gamma(I) \subset N \cap W$ . Alors  $\beta : t \in I \mapsto j^{-1} \circ \gamma(t) \in U$

est un chemin  $C^1$  sur  $U$  et  $\beta(0) = 0$  donc  $\beta'(0) \in T_0U = \mathbb{R}^k$  (voir Remarque 3). Or (TFC),  $\beta'(0) = d(j^{-1})(0).\gamma'(0) = dj(0)^{-1}.v$  donc  $v = dj(0).\beta'(0) \in dj(0)[\mathbb{R}^k]$ .

*Montrons que  $dj(0)(\mathbb{R}^k) \subset T_{x_0}N$ .*

Soit  $v := dj(0).w$  où  $w \in \mathbb{R}^k$ . Comme  $U$  est ouvert, il existe  $\delta > 0$  tel que  $tw \in U$  pour tout  $t \in (-\delta, \delta)$ . Alors l'application

$$\left| \begin{array}{ll} \gamma : (-\delta, \delta) & \rightarrow \mathbb{R}^n \\ t & \mapsto j(tw) \end{array} \right.$$

est bien définie, de classe  $C^1$ , à valeurs dans  $N \cap W$ , vérifie  $\gamma(0) = x_0$  et (TFC)  $\gamma'(0) = dj(0).w = v$ .  $\square$

**Caractérisation de  $T_{x_0}N$  en terme de graphe :** Soit  $W \in \mathcal{V}_{\mathbb{R}^n}(x_0)$  et  $u \in C^p(\mathbb{R}^k, \mathbb{R}^{n-k})$  tels que

$$N \cap W = \{(z, u(z)); z \in \mathbb{R}^k\} \cap W \quad (3)$$

(quitte à changer de coordonnées, on peut se ramener au cas où  $A = I_n$ ). Dans la preuve de l'équivalence entre les différentes définitions d'une sous-variété, on a construit, à partir de  $u$ , une nappe paramétrée

$$\left| \begin{array}{ll} j : U \subset \mathbb{R}^k & \rightarrow \mathbb{R}^n \\ \tilde{z} & \mapsto (z_0 + \tilde{z}, u(z_0 + \tilde{z})) \end{array} \right.$$

On sait alors que  $T_{x_0}N = dj(0).(\mathbb{R}^k)$ . Or (TFC)  $dj(0).h = (h, du(z_0).h)$  pour tout  $h \in \mathbb{R}^k$  donc  $T_{x_0}N = \{(h, du(z_0).h); h \in \mathbb{R}^k\}$ .  $\square$

**Caractérisation de  $T_{x_0}N$  en terme d'équation :** Soit  $x_0 \in N$ ,  $W \in \mathcal{V}_{\mathbb{R}^n}(x_0)$  et  $F : W \rightarrow \mathbb{R}^{n-k}$  de classe  $C^p$  telle que  $dF(x_0)$  soit surjective et  $W \cap N = F^{-1}(\{0\})$ . Dans la preuve de l'équivalence entre les différentes définitions d'une sous-variété, on a construit, à partir de  $F$ , une application  $u$  dont  $N$  est localement le graphe (TFI) :

$$\left( x_1 \in V_1, x_2 \in V_2 \text{ et } F(x_1 + x_2) = 0 \right) \Leftrightarrow \left( x_1 \in V_1 \text{ et } x_2 = u(x_1) \right).$$

On sait alors que

$$T_{x_0}N = \{h + du(x_{0,1}).h; h \in E_1\}.$$

Par le TFI, on peut exprimer la différentielle de  $u$  en  $x_{0,1}$  à partir de celle de  $F$  :

$$\begin{aligned} du(x_{0,1}) &= -\frac{\partial \tilde{F}}{\partial x_2}(x_{0,1}, x_{0,2})^{-1} \circ \frac{\partial \tilde{F}}{\partial x_1}(x_{0,1}, x_{0,2}) \\ &= -\left(dF(x_0) \circ \mathbb{P}_2\right)^{-1} \circ \left(dF(x_0) \circ \mathbb{P}_1\right) \end{aligned}$$

Rappelons que  $\mathbb{P}_1$  est la projection sur  $E_1 = \text{Ker}[dF(x_0)]$  parallèlement à  $E_2$  donc  $dF(x_0) \circ \mathbb{P}_1 = 0$  et  $du(x_{0,1}) = 0$ . En conséquence,  $T_{x_0}N = E_1 = \text{Ker}[dF(x_0)]$ .  $\square$

### 1.3 Exercices

**Exercice 3 :** L'ensemble  $M := \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3; z^3 + zx + y = 0\}$  est-il une sous-variété ?

Oui ! Il suffit d'utiliser la caractérisation par le graphe :  $y = -z^3 - zx$ .

**Exercice 4 :** Montrer que  $SL_N(\mathbb{R}) = \{M \in \mathcal{M}_N(\mathbb{R}); \det(M) = 1\}$  est une sous-variété de dimension  $N^2 - 1$ . Même question pour  $O_N(\mathbb{R})$ .

On utilise la caractérisation par l'équation.  $F : M \in \mathcal{M}_N(\mathbb{R}) \rightarrow \det(M) - 1 \in \mathbb{R}$  est  $C^\infty$  (polynomiale) et

$$dF(M).H = \text{tr}[\text{Com}(A)^T H] = \det(A)\text{tr}[A^{-1}H]$$

donc  $dF(M) : \mathcal{M}_N(\mathbb{R}) \rightarrow \mathbb{R}$  est bijective pour tout  $M \in SL_N(\mathbb{R})$ . Ainsi,  $SL_N(\mathbb{R})$  est une sous-variété de  $\mathcal{M}_N(\mathbb{R})$  de classe  $C^\infty$  et de dimension  $N^2 - 1$ .

$G : M \in \mathcal{M}_N(\mathbb{R}) \rightarrow M^T M - I_N \in \mathcal{S}_N(\mathbb{R})$  (sev des matrices symétriques) est  $C^\infty$  et

$$dG(M).H = H^T M + M^T H, \forall H \in \mathcal{M}_N(\mathbb{R}).$$

Soit  $M \in O_N(\mathbb{R})$ . On va montrer que  $dG(M) : \mathcal{M}_N(\mathbb{R}) \rightarrow \mathcal{S}_N(\mathbb{R})$  est surjective en appliquant le théorème du rang. Pour  $H \in \mathcal{M}_N(\mathbb{R})$

$$\left( H \in \text{Ker}[dG(M)] \right) \Leftrightarrow \left( M^T H = M^{-1} H \in \mathcal{A}_N(\mathbb{R}) \right) \Leftrightarrow \left( H \in M \mathcal{A}_N(\mathbb{R}) \right)$$

(sev des matrices antisymétriques). Ainsi,

$$\text{rg}[dG(M)] = N^2 - \frac{N(N-1)}{2} = \frac{N(N+1)}{2} = \dim[\mathcal{S}_N(\mathbb{R})].$$

**Exercice 5 :** Montrer que  $M := \{(x, y) \in \mathbb{R}^2; y^4 - x^4 = 0\}$  n'est pas une sous-variété. [Ex 86, Rouvière]

Idée :  $M$  est la réunion des 2 droites  $\{y = x\}$  et  $\{y = -x\}$  : il y a un point double en  $(0, 0)$ , l'espace tangent n'y est pas défini.

$M - \{0\}$  est une sous variété de  $\mathbb{R}^2$ , de dimension 1 et de classe  $C^\infty$  car graphe de  $x \mapsto \pm x$ . Par l'absurde, supposons que  $M$  soit un sous-variété  $C^1$  de  $\mathbb{R}^2$ . Alors elle est de dimension 1. Donc son espace tangent en  $(0, 0)$  est de dimension 1.  $\gamma_+ : t \in [0, 1] \mapsto (t, t)$  et  $\gamma_- : t \in [0, 1] \mapsto (-t, t)$  sont deux chemins  $C^1([0, 1], \mathbb{R}^2)$ , à valeurs dans  $M$  et vérifiant  $\gamma_\pm(0) = (0, 0)$  donc  $\gamma'_+(0) = (1, 1)$  et  $\gamma'_-(0) = (-1, 1)$  sont 2 vecteurs de  $T_{(0,0)}M$  : Contradiction.

**Exercice 6 :** Montrer que  $M := \{(x, y) \in \mathbb{R}^2; y^2 - x^4 = 0\}$  n'est pas une sous-variété.

Idée :  $M$  est la réunion de 2 paraboles  $\{y = x^2\}$  et  $\{y = -x^2\}$  : il y a un point double en zéro, mais l'argument précédent ne peut plus être utilisé : on exploite un argument de connexité.

$M - \{(0, 0)\}$  est une sous-variété de  $\mathbb{R}^2$ , de dimension 1 et de classe  $C^\infty$  : graphes de  $\pm x^2$ . Par l'absurde, on suppose que  $M$  est une sous-variété  $C^1$  de  $\mathbb{R}^2$ . Alors elle est de dimension 1. D'après la définition par la carte locale, il existe un voisinage  $W$  de  $(0, 0)$  dans  $\mathbb{R}^2$  et une  $C^1$ -difféomorphisme locale de  $\mathbb{R}^2$  tel que  $\varphi(M \cap W) = [\mathbb{R} \times \{0\}] \cap \varphi(W)$  [faire un dessin].

Alors  $(M \cap W) \setminus \{(0, 0)\}$  admet 4 composantes connexes et  $\varphi$  est un homéomorphisme de  $(M \cap W) \setminus \{(0, 0)\}$  sur  $[\mathbb{R} \times \{0\}] \cap \varphi(W) \setminus \{\varphi(0, 0)\}$ . donc ce dernier ensemble contient 4 composante connexes : contradiction (il n'en contient que deux).

**Exercice 7 :** Montrer que  $M := \{(x, y) \in \mathbb{R}^2; y^3 - x^2 = 0\}$  n'est pas une sous-variété.

Idée :  $M$  est le graphe de  $x \mapsto |x|^{2/3}$  qui n'est pas  $C^1$  en  $x = 0$ . On formalise le problème de différentiabilité en  $(0, 0)$ .



$M - \{(0, 0)\}$  est un sous-variété  $C^\infty$  de  $\mathbb{R}^2$  de dimension 1 car graphe de  $x \mapsto |x|^{2/3}$ . Par l'absurde, on suppose que  $M$  est une sous-variété  $C^1$  de  $\mathbb{R}^2$ . Alors elle est de dimension 1. D'après la définition par la carte locale, il existe un voisinage  $W$  de  $(0, 0)$  dans  $\mathbb{R}^2$  et un  $C^1$ -difféomorphisme local de  $\mathbb{R}^2$  tel que  $\varphi(M \cap W) = [\mathbb{R} \times \{0\}] \cap \varphi(W)$  [faire un dessin]. Quitte à remplacer  $\varphi$  par  $\varphi - \varphi(0, 0)$ , on peut supposer que  $\varphi(0, 0) = (0, 0)$ . Son inverse  $\varphi^{-1}(u, v) = (g(u, v), h(u, v))$  vérifie donc  $g(0, 0) = h(0, 0) = 0$  et  $g(u, 0)^2 = h(u, 0)^3$  pour  $u$  proche de zéro. La fonction  $u \mapsto h(u, 0)$  est donc  $\geq 0$  et minimale en  $u = 0$  donc  $\frac{\partial h}{\partial u}(0, 0) = 0$ . Le DL de l'égalité  $g(u, 0)^2 = h(u, 0)^3$  quand  $[u \rightarrow 0]$  s'écrit

$$\frac{\partial g}{\partial u}(0, 0)^2 u^2 + o(u^2) = o(u^3)$$

donc  $\frac{\partial g}{\partial u}(0, 0) = 0$ . Ainsi

$$d\varphi^{-1}(0, 0) = \begin{pmatrix} \frac{\partial g}{\partial u}(0, 0) & \frac{\partial g}{\partial v}(0, 0) \\ \frac{\partial h}{\partial u}(0, 0) & \frac{\partial h}{\partial v}(0, 0) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & * \\ 0 & * \end{pmatrix}$$

n'est pas inversible : contradiction.

## 2 Théorème des extremas liés

### 2.1 Énoncé

**Théorème 1** Soit  $f \in C^1(\mathbb{R}^n, \mathbb{R})$ ,  $N$  une sous-variété de  $\mathbb{R}^n$  et  $x_0 \in N$ . Si  $f$  admet un extremum local en  $x_0$  sur  $N$  alors  $x_0$  est point critique de  $f|_N$ , c'est-à-dire

$$df(x_0).T_{x_0}N = 0$$

Graphe : Si  $N = \{(x, y) = (z, u(z)); z \in \mathbb{R}^k\}$  et  $X_0 = (z_0, u(z_0))$  alors  $z \mapsto f(z, u(z))$  admet un extremum en  $z_0$  sur  $\mathbb{R}^k$  donc (équation d'Euler)

$$\frac{\partial f}{\partial x}(z_0, u(z_0)) + \frac{\partial f}{\partial y}(z_0, u(z_0)) \frac{\partial u}{\partial z}(z_0) = 0.$$

Dans le cas d'une sous-variété définie par une équation, on obtient l'**énoncé fondamental** suivant.

**Proposition 1** Soit  $U$  un ouvert de  $\mathbb{R}^n$ ,  $x_0 \in U$ ,  $f_1, \dots, f_{n-k} \in C^1(U, \mathbb{R})$  telles que  $df_1(x_0), \dots, df_{n-k}(x_0)$  soient des formes linéaires **indépendantes** et  $N$  la sous-variété de  $\mathbb{R}^n$  de dimension  $k$  définie par

$$N := \{x \in U; f_1(x) = \dots = f_{n-k}(x) = 0\}.$$

Si  $g \in C^1(U, \mathbb{R})$  et  $g|_N$  admet un extrémum local en  $x_0$  alors il existe des **multiplicateurs de Lagrange**  $\lambda_1, \dots, \lambda_{n-k} \in \mathbb{R}$  tels que

$$dg(x_0) = \lambda_1 df_1(x_0) + \dots + \lambda_{n-k} df_{n-k}(x_0) \quad \text{dans } \mathcal{L}(\mathbb{R}^n, \mathbb{R}).$$

**Preuve** :  $N$  est définie par l'équation associée à la fonction

$$\left| \begin{array}{l} F : U \rightarrow \mathbb{R}^{n-k} \\ x \mapsto (f_1(x), \dots, f_{n-k}(x)) \end{array} \right.$$

donc  $T_{x_0}N = \text{Ker}[dF(x_0)]$ . Or

$$dF(x_0).h = (df_1(x_0).h, \dots, df_{n-k}(x_0).h) \quad \forall h \in \mathbb{R}^n$$

donc  $\text{Ker}[dF(x_0)] = \bigcap_{1 \leq j \leq (n-k)} \text{Ker}[df_j(x_0)]$ . La proposition précédente justifie alors que

$$\bigcap_{1 \leq j \leq (n-k)} \text{Ker}[df_j(x_0)] \subset \text{Ker}[dg(x_0)].$$

Le Lemme d'algèbre linéaire ci-dessous justifie alors l'existence des multiplicateurs de Lagrange.  $\square$

**Lemme 1** Soient  $T, L_1, \dots, L_m$  des formes linéaires sur  $\mathbb{R}^n$  telles que  $(L_1, \dots, L_m)$  soit libre et

$$\bigcap_{1 \leq j \leq m} \text{Ker}(L_j) \subset \text{Ker}(T).$$

Alors il existe  $\lambda_1, \dots, \lambda_m \in \mathbb{R}$  tels que  $T = \lambda_1 L_1 + \dots + \lambda_m L_m$ .

**Preuve :** Soient  $w, v_1, \dots, v_m \in \mathbb{R}^n$  tels que  $L_j(x) = \langle v_j, x \rangle$  et  $T(x) = \langle w, x \rangle$  pour tout  $x \in \mathbb{R}^n$  et  $j = 1, \dots, m$ . La matrice rectangulaire  $(m+1) \times n$

$$M := \begin{pmatrix} v_1^T \\ \vdots \\ v_m^T \\ w^T \end{pmatrix}$$

est la matrice dans la base canonique de l'application

$$\left| \begin{array}{l} u : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^{m+1} \\ x \mapsto (\langle v_1, x \rangle, \dots, \langle v_m, x \rangle, \langle w, x \rangle) \end{array} \right.$$

donc son rang vaut  $n - \dim[\text{Ker}(u)]$ , par le théorème du rang. Or  $\bigcap_{1 \leq j \leq m} \text{Ker}(L_j)$  est un sev de dimension  $(n-m)$  car  $(L_1, \dots, L_m)$  est libre. Il est contenu dans  $\text{Ker}(u)$  par hypothèse donc  $\dim[\text{Ker}(u)] \geq (n-m)$ . Il en résulte que  $\text{rg}(M) \leq m$ . En particulier, les  $(m+1)$  lignes de  $M$  sont liées. Comme les  $m$  premières lignes sont indépendantes, nécessairement la dernière est une combinaison linéaire des premières.  $\square$

## 2.2 Exercices

### Exercice 8 :

1. Montrer que

$$M := \{(x, y) \in \mathbb{R}^2; x^4 + y^4 = 1\}. \quad (4)$$

est une sous-variété de  $\mathbb{R}^2$  de dimension 1 et de classe  $C^\infty$ .

2. Donner une carte locale au voisinage de  $(x_0, y_0) \in M$ .
3. Soit  $f : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$  définie par

$$\forall (x, y) \in \mathbb{R}^2 \quad f(x, y) = x^4 + y^4 - 2x^2 + 4xy - 2y^2.$$

Quels sont les points critiques de  $f$  ?

4. Donner la nature de chacun de ces points critiques : montrer que deux sont des minima locaux et que le troisième n'est pas un extremum.
5. Montrer qu'il existe  $(x_*, y_*) \in M$  tel que  $f(x_*, y_*) = \min\{f(x, y); (x, y) \in M\}$ . (l'ensemble  $M$  est défini par la formule (4))
6. Calculer explicitement  $\min\{f(x, y); (x, y) \in M\}$ .

1. Caractérisation par le graphe :  $y = \pm\sqrt[4]{1-x^4}$  au voisinage de  $(x_0, y_0) \in M$  tel que  $|x_0| < 1$ ,  $x = \pm\sqrt[4]{1-y^4}$  au voisinage de  $(x_0, y_0) \in M$  tel que  $|y_0| < 1$ .
2. Rappelons d'abord le Théorème d'inversion locale : Soient  $(E, \|\cdot\|_E)$ ,  $(F, \|\cdot\|_F)$  des **Banach**,  $\Omega$  un ouvert de  $(E, \|\cdot\|_E)$ ,  $a \in \Omega$  et  $f \in C^1(\Omega, F)$  telle que  $df(a)$  soit une bijection de  $E$  sur  $F$ . Alors il existe
  - un voisinage ouvert  $V$  de  $a$  dans  $(\Omega, \|\cdot\|_E)$  et
  - un voisinage ouvert  $W$  de  $f(a)$  dans  $(F, \|\cdot\|_F)$
 tels que  $f$  soit un  $C^1$ -difféomorphisme de  $V$  sur  $W$ . Si, de plus,  $f \in C^k(\Omega, G)$  alors  $f^{-1} \in C^k(W, V)$ .

Soit  $(x_0, y_0) \in M$ . Comme  $x_0^4 + y_0^4 = 1$  alors  $x_0 \neq 0$  ou  $y_0 \neq 0$ .

Premier cas :  $y_0 \neq 0$ . L'application

$$\left| \begin{array}{ccc} \varphi : & \mathbb{R}^2 & \rightarrow & \mathbb{R} \\ & (x, y) & \mapsto & (x, x^4 + y^4 - 1) \end{array} \right.$$

est de classe  $C^1$  sur  $\mathbb{R}^2$  et

$$\text{Jac}(\varphi)(x_0, y_0) = \begin{vmatrix} 1 & 0 \\ 4x_0^3 & 4y_0^3 \end{vmatrix} = 4y_0^3 \neq 0.$$

D'après le théorème d'inversion locale, il existe un voisinage ouvert  $U$  de  $(x_0, y_0)$  dans  $\mathbb{R}^2$ , un voisinage ouvert  $W$  de  $\varphi(x_0, y_0) = (x_0, 0)$  dans  $\mathbb{R}^2$  tels que  $\varphi$  soit un  $C^1$ -difféomorphisme de  $U$  sur  $W$ . Par définition de  $M$ , on a bien  $\varphi(M \cap U) = [\mathbb{R} \times \{0\}] \cap W$ .

Deuxième cas :  $x_0 \neq 0$ . Même analyse avec  $\varphi(x, y) = (y, x^4 + y^4 - 1)$ .

3.  $f \in C^1(\mathbb{R}^2, \mathbb{R})$  et

$$\nabla f(x, y) = 4 \begin{pmatrix} x^3 - x + y \\ y^3 + x - y \end{pmatrix}.$$

Ainsi, pour  $(x, y) \in \mathbb{R}^2$  on a

$$\begin{aligned} (\nabla f(x, y) = 0) &\Leftrightarrow \begin{cases} y = x - x^3 \text{ et } x = y - y^3 \\ y = x - x^3 \text{ et } x = x - x^3 - (x - x^3)^3 \\ y = x - x^3 \text{ et } x^3(1 + (1 - x^2)^3) = 0 \\ y = x - x^3 \text{ et } x = 0 \text{ ou } 1 - x^2 = -1 \\ y = x - x^3 \text{ et } x = 0 \text{ ou } x = \pm\sqrt{2} \end{cases} \end{aligned}$$

Les points critiques de  $f$  sont donc  $(0, 0)$ ,  $(\sqrt{2}, -\sqrt{2})$  et  $(-\sqrt{2}, \sqrt{2})$ .

4. On a pour tout  $(x, y) \in \mathbb{R}^2$ ,

$$\text{Hess}(f)(x, y) = 4 \begin{pmatrix} 3x^2 - 1 & 1 \\ 1 & 3y^2 - 1 \end{pmatrix}$$

donc, en particulier

$$\text{Hess}(f)(\sqrt{2}, -\sqrt{2}) = 4 \begin{pmatrix} 5 & 1 \\ 1 & 5 \end{pmatrix}$$

est définie positive (car sa trace et son déterminant sont  $> 0$ ). Ceci prouve que  $(\sqrt{2}, -\sqrt{2})$  est un minimum local de  $f$ . Comme  $f$  est paire,  $(-\sqrt{2}, \sqrt{2})$  est aussi un minimum local de  $f$ .

En revanche,  $(0, 0)$  n'est pas un extremum local, car  $f(t, t) = 2t^4 > 0$  pour tout  $t \neq 0$  et  $f(0, t) = t^4 - 2t^2 < 0$  pour  $t \in (-\sqrt{2}, \sqrt{2}) \setminus \{0\}$ .

5.  $M$  est un compact de  $\mathbb{R}^2$  car

- $M$  est fermé : image réciproque du fermé  $\{1\}$  par l'application continue  $(x, y) \mapsto x^4 + y^4$ ,
- $M$  est borné :  $|x|, |y| \leq 1$  pour tout  $(x, y) \in M$ .

L'application  $f$  est continue sur le compact  $M$  donc elle y est bornée et atteint ses bornes. En particulier, il existe  $(x_*, y_*) \in M$  tel que  $f(x_*, y_*) = \min\{f(x, y); (x, y) \in M\}$ .

6. D'après le théorème des extremas liés, il existe  $\lambda \in \mathbb{R}$  tel que  $\nabla f(x_*, y_*) = \lambda \nabla g(x_*, y_*)$  où  $g(x, y) = x^4 + y^4 - 1$ . Ainsi,  $(x_*, y_*)$  est solution du système

$$\begin{cases} 4(x^3 - x + y) = 4\lambda x^3 \\ 4(y^3 + x - y) = 4\lambda y^4 \end{cases}$$

qui, après simplification, s'écrit  $-x + y = \mu x^3 = -\mu y^3$  où  $\mu := \lambda - 1$ .

Premier cas :  $\mu = 0$ . On en déduit de  $-x + y = \mu x^3$  que  $x = y$ . Comme  $(x, y) \in M$  alors  $(x, y) = \left(\frac{1}{\sqrt[4]{2}}, \frac{1}{\sqrt[4]{2}}\right)$  et donc  $f(x, y) = 1$ .

Deuxième cas :  $\mu \neq 0$ . On déduit de  $\mu x^3 = -\mu y^3$  que  $x = -y$ . Comme  $(x, y) \in M$  alors  $(x, y) = \left(-\frac{1}{\sqrt[4]{2}}, \frac{1}{\sqrt[4]{2}}\right)$  ou  $\left(\frac{1}{\sqrt[4]{2}}, -\frac{1}{\sqrt[4]{2}}\right)$  et donc  $f(x, y) = 1 - \frac{8}{\sqrt{2}}$ .

En conclusion,  $\min\{f(x, y); (x, y) \in M\} = 1 - \frac{8}{\sqrt{2}}$ .

**Exercice 9 :** Soit  $M$  une sous-variété de  $\mathbb{R}^n$  et  $a \in \mathbb{R}^n \setminus M$ .

1. Caractériser les points critiques de la fonction  $F : p \in M \mapsto \|a - p\|^2 \in \mathbb{R}$  en fonction des espaces tangents  $T_x M$ .

2. Calculer la distance de 0 à la surface  $M = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3; xyz = 1\}$ .

1. Si  $F|_M$  est extrémale en  $p_* \in M$  alors (thm extréma liés)  $T_{p_*} M \subset \text{Ker}[dF(p_*)] = (p_* - a)^\perp$ .

2.  $M = \{xyz = 1\}$  est une sous-variété de  $\mathbb{R}^3$  (utiliser la caractérisation par le graphe),  $f : X \in \mathbb{R}^3 \mapsto \|X\|^2$  est de classe  $C^1$ .

Montrons que  $f$  atteint son minimum sur  $M$ . Le point  $(1, 1, 1) \in M$  donc  $M \cap \overline{B}_{\mathbb{R}^3}(0, 3) \neq \emptyset$ .  $f$  est continue sur le compact  $M \cap \overline{B}_{\mathbb{R}^3}(0, 3) \neq \emptyset$ , donc elle y atteint son inf en un point  $(x_*, y_*, z_*)$ . Il est alors clair que  $f(x_*, y_*, z_*) = \min_M(f)$ .

Montrons que  $\min_M(f) = 3$ , cad  $\text{dist}(0, M) = \sqrt{3}$ . D'après le thm des extremas liés, il existe  $\lambda \in \mathbb{R}$  tel que

$$2 \begin{pmatrix} x_* \\ y_* \\ z_* \end{pmatrix} = \nabla f(x_*, y_*, z_*) = \lambda \begin{pmatrix} y_* z_* \\ x_* z_* \\ x_* y_* \end{pmatrix}.$$

Comme  $x_* y_* z_* = 1$  alors  $\lambda = 2$ . On en déduit que  $(x_*, y_*, z_*) = (\pm 1, \pm 1, \pm 1)$  (4 possibilités seulement réalisent  $xyz = 1$ ) et que  $f(x_*, y_*, z_*) = 3$ .

**Exercice 10 :** Soit  $V_r := \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3; xyz = 1 \text{ et } x^4 + y^4 + z^4 = r\}$ .

1. Pour quelles valeurs de  $r > 0$  l'ensemble  $V_r$  est-il non vide ?

2. Dans ce cas, est-ce une sous-variété ?

1. L'inégalité arithmético géométrique permet de montrer que  $V_r \neq \emptyset$  si et seulement si  $r \geq 3$ . Mais je vais détailler ici une méthode systématique pour régler ce type de question, à l'aide du théorème des extrema liés.

**Etape 1 :** Soit  $r > 0$ . L'ensemble  $M_r := \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^2; x^2 + y^2 + z^2 = r\}$  est une sous-variété de  $\mathbb{R}^3$  compacte. (définition par le graphe + fermée bornée). L'application  $f : (x, y, z) \in M_r \mapsto xyz$  est continue sur le compact  $M_r$  donc elle atteint son min et son max en deux points  $x_{min}, x_{max} \in M$  qui sont des points critiques de  $f|_{M_r}$ .

**Etape 2 :** Calculons les points critiques  $(x_*, y_*, z_*) \in M_r$  de  $f|_{M_r}$ . Il existe  $\lambda \in \mathbb{R}$  tel que  $\nabla f(x_*, y_*, z_*) = \lambda dF(x_*, y_*, z_*)$  où  $F(x, y, z) := x^4 + y^4 + z^4 - r$ . Ainsi

$$\begin{cases} y_* z_* = 4\lambda x_*^3 \\ x_* z_* = 4\lambda y_*^3 \\ x_* y_* = 4\lambda z_*^3 \\ x_*^4 + y_*^4 + z_*^4 = r \end{cases}$$

On déduit des 3 première égalités que

$$x_* y_* z_* = 4\lambda x_*^4 = 4\lambda y_*^4 = 4\lambda z_*^4.$$

Si  $\lambda = 0$  alors  $(x_*, y_*, z_*)$  admet 2 composantes nulles et la 3e vaut  $\sqrt[4]{r}$  donc  $f(x_*, y_*, z_*) = 0$ . Si  $\lambda \neq 0$  alors  $x_*^4 = y_*^4 = z_*^4 = \frac{r}{3}$  donc  $(x_*, y_*, z_*) = (\pm \sqrt[4]{\frac{r}{3}}, \pm \sqrt[4]{\frac{r}{3}}, \pm \sqrt[4]{\frac{r}{3}})$  et  $f(x_*, y_*, z_*) = \pm (\frac{r}{3})^{3/4}$ . On en déduit que  $\min_{M_r}(f) = -(\frac{r}{3})^{3/4}$  et  $\max_{M_r}(f) = (\frac{r}{3})^{3/4}$ . Ainsi,  $V_r$  est vide pour  $r < 3$  et  $V_r$  ne contient que 4 points de la forme  $(\pm 1, \pm 1, \pm 1)$  lorsque  $r = 3$ .

**Etape 3 :** Montrons que  $V_r$  est non vide lorsque  $r > 3$ . On peut le déduire de la connexité de  $M_r$ , qui se déduit de celle de  $\mathbb{S}^2$  (qui est connexe par arc) car

$$\begin{array}{l} \mathbb{S}^2 \quad \rightarrow \quad M_r \\ (x, y, z) \quad \mapsto \quad \sqrt[4]{r}(\text{sign}(x)\sqrt{|x|}, \text{sign}(y)\sqrt{|y|}, \text{sign}(z)\sqrt{|z|}) \end{array}$$

est un homéomorphisme de  $\mathbb{S}^2$  sur  $M_r$ .

Une alternative simple consiste à exhiber un point de la forme  $(x, 1/x, 1)$  appartenant à  $V_r$ . Il suffit pour cela que  $x^4 + \frac{1}{x^4} = r - 1$ . Tracer la courbe  $y + \frac{1}{y}$  pour se convaincre qu'un tel  $x$  existe bien,  $\forall r > 3$ .

**2.** Montrons que  $V_r$  est un sous-variété  $C^\infty$  de dimension 1 de  $\mathbb{R}^3$  pour tout  $r > 3$ . On utilise la caractérisation par l'équation avec

$$F : (x, y, z) \in \mathbb{R}^3 \mapsto (xyz - 1, x^4 + y^4 + z^4 - r) \in \mathbb{R}^2.$$

qui vérifie

$$dF(x, y, z) = \begin{pmatrix} yz & xz & xy \\ 4x^3 & 4y^3 & 4z^3 \end{pmatrix}.$$

Soit  $(x, y, z) \in V_r$ . Par l'absurde, on suppose que  $dF(x, y, z)$  n'est pas surjective. Alors la matrice ci-dessus est de rang  $< 2$  donc tous ses sous-déterminants  $2 \times 2$  sont  $= 0$ , ce qui s'écrit

$$4z(y^4 - x^4) = 0, \quad 4y(z^4 - x^4) = 0, \quad 4x(z^4 - y^4) = 0.$$

Alors  $x^4 = y^4 = z^4 = r/3$  et  $1 = xyz = (r/3)^{3/4}$  : contradiction. Ainsi,  $dF(x, y, z) : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^2$  est surjective pour tout  $(x, y, z) \in V_r$ .

### 3 Conclusion

L'objectif de ce cours est de

1. rappeler le bagage théorique minimal sur les sous-variétés de  $\mathbb{R}^n$ ,
2. l'appliquer sur des exercices simples.